

第43回計測自動制御学会九州支部学術講演会 講演プログラム

セッション名	講演番号	講演題目・著者
101A 計測	101A1	高精度な爪色力覚センサの開発 ○吉良 義晃(九州工業大学), 小村 啓(九州工業大学), 大岡 昌博(麗澤大学), 大屋 勝敬(九州工業大学)
	101A2	LiDAR の反射強度に基づく壁面種類の判別手法 ○古賀 潮(福岡大学大学院), 松岡 毅(福岡大学)
	101A3	筋電信号を用いた手指第2関節の角度推定 ○田本 裕之(九州工業大学), 小村 啓(九州工業大学), 大屋 勝敬(九州工業大学)
	101A4	窒素噴霧コロナ放電法を用いたゾルゲル複合体圧電膜の分極処理に関する研究 ○中村 眞子(熊本大学), 小野綾太(熊本大学), 徳重有紀乃(熊本大学), 中妻 啓(熊本大学), 小林 牧子(熊本大学), 田中雄也(CAST(株))
102A 制御理論 I	102A1	マルチレート制御システムに対するサイクリング手法に基づくモデル化 ○古川 莉早(熊本大学), 白濱 駿(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学)
	102A2	動的信号選択によるマルチレートシステムの状態推定 ○高田 健吾(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学)
	102A3	連続時間Wienerシステムのガウシアンプロセスモデルによる二段階同定 ○河内 優樹(鹿児島大学), 八野 知博(鹿児島大学)
	102A4	PSO調整型GPモデルを用いた多段先予測器に基づくMISO系のモデル予測制御 ○森山 広聖(鹿児島大学), 八野 知博(鹿児島大学)
103A 制御応用 I	103A1	モデル予測制御を用いたスプレーフラッシュ蒸発式海水淡水化システムの水位制御実験 ○原野 翔太(佐賀大学), 松田 吉隆(佐賀大学), 杉 剛直(佐賀大学), 後藤 聡(佐賀大学), 森崎 敬史(佐賀大学), 安永 健(大阪電気通信大学), 池上 康之(佐賀大学)
	103A2	むだ時間を有するランキンサイクルを用いた海洋温度差発電プラントの気液分離器と作動流体タンクを考慮した発電量制御 ○江口 昇希(佐賀大学), 松田 吉隆(佐賀大学), 杉 剛直(佐賀大学), 後藤 聡(佐賀大学), 森崎 敬史(佐賀大学), 安永 健(大阪電気通信大学), 池上 康之(佐賀大学)
	103A3	スプレーフラッシュ蒸発式海水淡水化プラント流量調節弁の遠隔操作実験 ○松田 吉隆(佐賀大学), 杉 剛直(佐賀大学), 後藤 聡(佐賀大学), 森崎 敬史(佐賀大学), 安永 健(大阪電気通信大学), 池上 康之(佐賀大学), 江頭 成人(久留米工業高等専門学校)
	103A4	鉛直平面内における荷物持ち上げ動作の操作力最小化 ○堂園 千香子(福岡大学), 谷崎 権秀(福岡大学), 岩村 誠人(福岡大学), 榊 泰輔(九州産業大学), 白石 元(久留米工業大学), 白石 悠広(水産庁)
	103A5	速度に比例する抵抗を受ける水平搬送動作の操作力最小化 ○谷崎 権秀(福岡大学), 堂園 千香子(福岡大学), 岩村 誠人(福岡大学), 白石 元(久留米工業大学), 榊 泰輔(九州産業大学), 白石 悠広(水産庁)
104A 医療福祉応用	104A1	電動リクライニング車椅子における褥瘡予防機構の提案とマルチボディダイナミクス解析 八木 湧大(福岡大学), ○二嶋 岳大(福岡大学), 米安 哲史(福岡大学), 白根 光樹(福岡大学), 谷崎 権秀(福岡大学), 岩村 誠人(福岡大学)
	104A2	手関節における痙縮の定量評価装置に関する研究 ○小柳 洸貴(長崎大学), 永松 壮大(長崎大学), 東雲 大希(長崎大学), 國本 穂乃佳(長崎大学), 盛永 明啓(長崎大学), 東 登志夫(長崎大学), 山本 郁夫(長崎大学)
	104A3	荷重荷重での移乗制御を行う一人で利用可能な移乗支援機器の開発-計測および制御システムの検討- ○築山 奈津(大分大学大学院), 蘇 瀬(大分大学大学院), 池内 秀隆(大分大学), 阿部 功(大分大学), 松尾重明(久留米工業大学)
	104A4	床反力センシング型立ち上がり補助装置の研究-ばね組込機構の検討- ○長友 幸也(大分大学大学院), 清水 亮兵(大分大学大学院), 阿部 功(大分大学), 池内 秀隆(大分大学)
	104A5	ディスプレイ付き歩行者を用いた歩行リハビリテーション支援装置の研究-画面表示の改善と対象疾患の検討- ○荒金 大貴(大分大学大学院), 木村 律(大分大学大学院), 阿部 功(大分大学), 池内 秀隆(大分大学)
101B 画像処理・画像認識 I	101B1	前方車両の横運動を考慮した衝突余裕時間推定 ○森川 遼太郎(熊本大学), 山口 晃生(熊本大学)
	101B2	回転運動を伴う移動プラットフォームからの光切断法 ○下鍋 伽奈子(長崎大学), 藺田 光太郎(長崎大学), 喜安 千弥(長崎大学)
	101B3	グラデーション付き格子パターン光と鏡を用いた三次元形状計測 ○福田 大河(長崎大学), 藺田 光太郎(長崎大学), 喜安 千弥(長崎大学)
	101B4	物体検出法のフレームワークを用いた病理画像における抗酸菌の検出 ○劉 旬(長崎大学), 藺田 光太郎(長崎大学), 福岡 順也(長崎大学), 喜安 千弥(長崎大学)
102B 制御理論 II	102B1	入力種別の取捨選択を適用したGPモデルによる電力需要予測 ○川畑 慶弥(鹿児島大学), 八野 知博(鹿児島大学)
	102B2	時変非線形システムの世代数変動型GAを用いたガウシアンプロセスオンライン同定 ○山崎 大次郎(鹿児島大学), 八野 知博(鹿児島大学)
	102B3	ノイズを考慮した閉ループ系の制御対象に対する機械学習を用いたパラメータ推定に関する試み ○渡辺 港(熊本大学), 石橋 慶久(熊本大学), 國松 禎明(熊本大学), 水本 郁朗(熊本大学)
	102B4	実データに基づくオブザーバ構造型制御器設計の計算量削減について ○増田 裕介(熊本大学), 佐藤 昌之(熊本大学)
103B 移動ロボット I	103B1	車両の進行方向乗り心地を考慮したピッチング振動抑制制御 ○比嘉 祐大(九州工業大学), 小村 啓(九州工業大学), 大屋 勝敬(九州工業大学)
	103B2	ロボットの協調搬送における能動的フォーメーション変更を用いた障害物回避システムの開発 ○松尾 大誠(熊本大学), Almira Budiyanto(熊本大学), 松永 信智(熊本大学)
	103B3	移動型アシストロボットの点群合成を用いた物体の把持システムの構築 ○藤丸 竜也(熊本大学), 鍋内 颯太(熊本大学), 松永 信智(熊本大学)
	103B4	複数の歩行者環境でのMRを利用したSSVEPIによる走行意図の検出 ○城ヶ峰 崇生(熊本大学), 森 千紘(熊本大学), 松永 信智(熊本大学)
104B システム応用 I	104B1	薄鋼板用エッジ支持型磁気浮上システムの制御(定常的な浮上状態での振動特性) ○遠藤 文人(福岡工業大学), 鬼塚 晴大(福岡工業大学), 黒田 純平(東海大学), 内野 大悟(沼津工業高等専門学校), 小川 和輝(愛知工科大学), 池田 圭吾(北海道科学大学), 加藤 太郎(東京工科大学), 成田 正敬(東海大学), 加藤 英晃(東海大学)
	104B2	圃場を想定とした雑草子葉の検出と駆除システム試作 ○久富 力(久留米工業大学), 千田 陽介(久留米工業大学)
	104B3	ライフライン被害による物資不足を考慮した避難者数推移予測モデルに関する研究 ○笹本 偉留(熊本大学), 江崎 美波(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学)
	104B4	ゴルフクラブの変更がスイングに与える影響のマルチボディダイナミクス解析 ○米安 哲史(福岡大学), 二嶋 岳大(福岡大学), 白根 光樹(福岡大学), 真崎 裕大(福岡大学), 尾崎 太一(福岡大学), 岩村 誠人(福岡大学)

第43回計測自動制御学会九州支部学術講演会 講演プログラム

セッション名	講演番号	講演題目・著者
201A 画像処理・画像認識Ⅱ	201A1	動画の自動再構成システムにおける評価重みの検討 ○脇田 稜生(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学)
	201A2	ステレオカメラから得られる視差を用いた距離計測に基づく3Dマッピングシステムの開発 ○平山 瑞稀(佐賀大学), 松田 吉隆(佐賀大学), 後藤 聡(佐賀大学), 王 瑞敏(佐賀大学), 杉 剛直(佐賀大学), 江頭 成人(久留米工業高等専門学校)
	201A3	機械学習を用いた踏切道の内外判定の試み ○片桐 未来(九州工業大学大学院), 江藤 真士(九州工業大学大学院), 和田 親宗(九州工業大学大学院)
	201A4	K平均法を用いた害獣識別のための追跡法 ○内田 仁基(熊本大学), 山口 晃生(熊本大学)
202A 制御理論Ⅲ	202A1	倒立振り子制御設計における非大域性が引き起こす吸引保証の保守性 - LgVからの考察 - ○藤田 健太郎(都城工業高等専門学校), 伊藤 博(九州工業大学)
	202A2	ベンチマークデータセットControlBenchを用いた制御工学用カスタムGPTの性能評価 ○尾郷 樹(九州工業大学大学院), 古賀 雅伸(九州工業大学)
	202A3	動的イベントトリガ機構によるボール・ビーム系の安定化 ○高野 龍二(大分大学), 原 正佳(大分大学), 高橋 将徳(大分大学)
	202A4	離散時間系におけるロバスト安定のための凸十分条件を用いた固定次数制御器の設計 ○佐々木 啓人(九州工業大学大学院), 延山 英沢(九州工業大学 情報工学研究院 知的システム工学研究系), 上 泰(神戸女学院大学)
203A 制御応用Ⅱ	203A1	YOLO を使った把持物の姿勢を考慮したロボットハンドによるピッキング ○鍋内 颯太(熊本大学), 藤丸 竜也(熊本大学), 松永 信智(熊本大学)
	203A2	トマト自動収穫ロボットのためのキャッチ機能を有するエンドエフェクタの開発 ○田中 星穂(佐賀大学), 松田 吉隆(佐賀大学), 後藤 聡(佐賀大学), 王 瑞敏(佐賀大学), 杉 剛直(佐賀大学), 後藤 文之(佐賀大学), 江頭 成人(久留米工業高等専門学校)
	203A3	無駄時間による不確かさモデルを用いた定数スケールド $H_{\infty}$ 制御器による台車倒立振り子の安定化 ○友杉 優作(熊本大学), 佐藤 昌之(熊本大学), 畑田 知良(福岡大学)
	203A4	粘弾性体を含むソフトロボットの効率的な動力学解析手法 (2関節ゴムリンクマニピュレータの実験) ○白根 光樹(福岡大学), 米安 哲史(福岡大学), 真崎 裕大(福岡大学), 尾崎 太一(福岡大学), 新留 裕太(福岡大学), 岩村 誠人(福岡大学)
204A システム応用Ⅱ	204A1	マルチボディダイナミクスと機械学習を用いた自動車乗員モデルの実稼働状態における検証 伊達 剛平(福岡大学), ○酒井 陽大(福岡大学), 谷崎 権秀(福岡大学), 八木 湧大(福岡大学), 新留 裕太(福岡大学), 岩村 誠人(福岡大学)
	204A2	旋回クレーンのニューロ制御に対する改良コウモリアルゴリズムによる計算量の削減 ○藤井 裕之(琉球大学大学院 理工学研究科), 中園 邦彦(琉球大学 工学部), 大城 尚紀(琉球大学 工学部), 金城 寛(琉球大学 工学部)
	204A3	GAで設計したファジィ制御器を用いる海洋ロボットの3次元航行 ○田島 拓実(琉球大学大学院), 中園 邦彦(琉球大学工学部), 上里 英輔(琉球大学工学部), 大城 尚紀(琉球大学工学部), 金城 寛(無所属)
	204A4	空間的連続性を仮定したラベル拡張によるリモートセンシング画像の半教師付き分類 ○芹川 颯汰(長崎大学), 藺田 光太郎(長崎大学), 喜安 千弥(長崎大学)
202B 制御理論Ⅳ	202B1	パラメータの変化速度とL2誘導ノルムの関係 ○松田 裕太(九州工業大学), 瀬部 昇(九州工業大学)
	202B2	非線形項を考慮した $H_{\infty}$ 制御による振り子型システムのロバスト制御 ○木村 颯真(九州工業大学), 瀬部 昇(九州工業大学)
	202B3	パラメータの同時変動に対するロバスト性能余裕についての一考察 ○石橋 慶久(熊本大学), 渡辺 港(熊本大学), 國松 禎明(熊本大学), 水本 郁朗(熊本大学)
203B 移動ロボットⅡ	203B1	ハンドル角度ダイナミクスを考慮したビークルの経路追従制御 ○日笠 夏樹(熊本大学), 岩井 廉太郎(熊本大学), 岡島 寛(熊本大学)
	203B2	距離とLOS角を用いた移動障害物回避制御則の二輪車両ロボットへの実装法の検討 宮崎 大樹(九州工業大学), 伊藤 博(九州工業大学)
	203B3	ばね・ダンパを導入したアームで結合された複数台ドローンのマルチボディダイナミクス解析 ○真崎 裕大(福岡大学), 尾崎 太一(福岡大学), 白根 光樹(福岡大学), 八木 湧大(福岡大学), 新留 裕太(福岡大学), 岩村 誠人(福岡大学)
	203B4	アームで結合された3台のドローンの結合方法の検討とマルチボディダイナミクス解析 ○尾崎 太一(福岡大学), 真崎 裕大(福岡大学), 米安 哲史(福岡大学), 八木 湧大(福岡大学), 新留 裕太(福岡大学), 岩村 誠人(福岡大学)
204B システム応用Ⅲ	204B1	Perceiver IOを用いた豚呼吸器病の早期発見法の検討 ○西原 優空(新居浜工業高等専門学校), 田中 大介(新居浜工業高等専門学校), 的場 悠基(広島市立大学), 石光 俊介(広島市立大学), 湯本 誠司(広島市立大学), 三上 修(国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構), 小川 洋介(国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構), 井上 寛暁(国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構), 石田 三佳(国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構)
	204B2	Transformerアーキテクチャに基づく視覚・聴覚情報からの特徴抽出法の検討 ○田中 大介(新居浜工業高等専門学校)
	204B3	高密度脳波記録における視覚誘発電位の選択的加算平均法の開発 ○河西 璃玖斗(佐賀大学大学院), 後藤 和彦(東京都立産業技術高等専門学校), 杉 剛直(佐賀大学), 王 瑞敏(佐賀大学), 松田 吉隆(佐賀大学), 後藤 聡(佐賀大学), 池田 拓郎(国際医療福祉大学), 山崎 貴男(三野原病院), 飛松 省三(国際医療福祉大学), 後藤 純信(国際医療福祉大学)
	204B4	平均基準導出脳波を用いた安静閉眼覚醒時の徐波分布判定 福本 光起(佐賀大学大学院), 王 瑞敏(佐賀大学), 松田 吉隆(佐賀大学), 後藤 聡(佐賀大学), 西田 茂人(福岡工業大学), 松橋 眞生(京都大学大学院), 池田 昭夫(京都大学大学院), 長峯 隆(札幌医科大学), 杉 剛直(佐賀大学)